

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

Návod k montáži a nastavení

## DŮLEŽITÉ UPOZORNĚNÍ

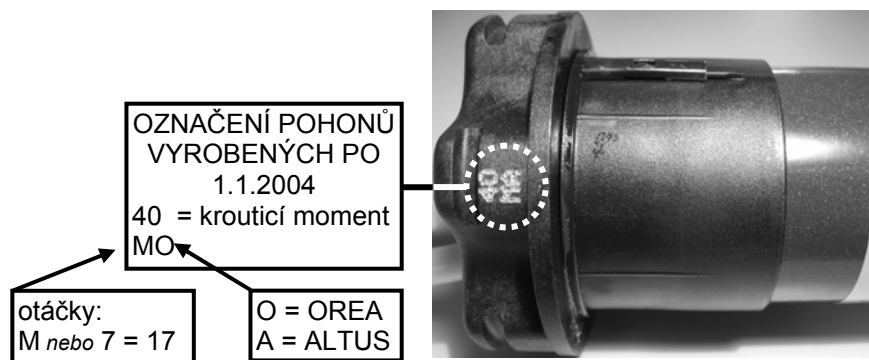
TENTO NÁVOD PLATÍ PRO POHONY OREA 50 / 60 RTS  
VYROBENÉ PO 1.1.2004.

Pohony, vyrobené před tímto datem, se liší verzí softwaru. Z toho vyplývají i určité odlišnosti v chování pohonu během programování i během provozu.

Tento návod platí pro pohony OREA 50 / 60 RTS vyrobené od začátku roku 2004. Pro pohony vyrobené před tímto datem prosím použijte návod „OREA 50-60 RTS do r. 2003“

Jak poznáte, o jaký pohon se jedná:

podle způsobu označení na hlavě pohonu. Každý pohon je na hlavě označen kódem, který jej určuje:



Stejný pohon, ale se starou verzí software, vyrobený před 1.1.2004 má označení jiné: 

40
17

## 1. POPIS

Pohony OREA 50 / 60 RTS jsou trubkové pohony s vestavěným přijímačem dálkového ovládní SOMFY RTS. Jsou určeny speciálně pro pohon kazetových markýz, kde je nutné zajistit vždy dokonalé zavření kazety. Jiné použití pouze po konzultaci s výrobcem. Určení koncové polohy je elektronické, koncové spínače se nastavují pomocí dálkového ovladače.

## 2. TECHNICKÉ ÚDAJE

<b>Napájecí napětí jmenovité:</b>	230 V / 50 Hz
<b>Rozsah napájecího napětí:</b>	207 ... 244 V
<b>Pracovní kmitočet radio:</b>	433,42 MHz
<b>Maximální souvislá doba chodu:</b>	OREA 50 RTS: 4 min. OREA 60 RTS: 3 min.
<b>Poměr časů chod / klid:</b>	2 / 3
<b>Kapacita koncových spínačů:</b>	200 otáček hřídele
<b>Krytí:</b>	IP 44
<b>Rozsah pracovních teplot:</b>	-10 ... +40°C (trvale) -25 ... +70°C (max. 20% životnosti, ne souvisle)



Somfy, spol. s r.o. tímto prohlašuje, že pohony s přijímačem DO typových řad ALTUS OREA 50 RTS a OREA 60 RTS jsou ve shodě se základními požadavky a dalšími příslušnými ustanoveními směrnice 1999/5/ES

Prohlášení o shodě je k dispozici na adrese [www.somfy.com/ce](http://www.somfy.com/ce)

HOME  
MOTION BY

somfy

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

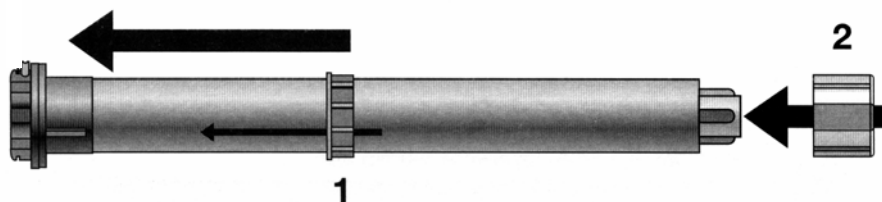
## Návod k montáži a nastavení

### 3. MECHANICKÁ MONTÁŽ

#### Přípravné práce na hřídeli

#### Hotové hřídele

Osadte pohon příslušným adaptérem (1) a unašečem (2) a nasuňte jej do hřídele.

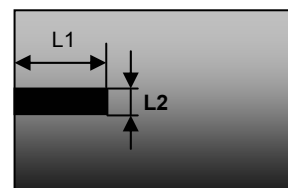


#### Přesná trubka

Hřídel na straně pohonu vysekněte. Potom vsuňte pohon do hřídele tak, aby výstupek adaptéru zapadl do výřezu.

#### Rozměr výřezu:

OREA 50 RTS: L1 = 25 mm, L2 = 3,95 mm



#### UPOZORNĚNÍ

Dozrďte zásadu: Pohon do hřídele pouze nasunout – nikdy nepoužívat násilí (natloukání ap.)!!

#### Spojení unašeče a hřídele z přesné trubky

Unašeč přinýtujte nebo přišroubujte na čtyřech místech ve vzdálenosti L2 od konce hřídele ze strany pohonu (viz tabulka na další straně):

Samořezné šrouby: 4 kusy 5 x 10 mm

Slepé nýty: 4 kusy Ø 5 mm, ocelové

#### Upevnění zátky s čepem do hřídele

Kvůli bezpečnosti doporučujeme zajistit také zátku s čepem třemi slepými nýty nebo šrouby.



# Trubkové pohony s přijímačem DO

## OREA 50 RTS / 60 RTS

### Návod k montáži a nastavení

Tabulka rozměrů pro upevnění unašeče

Typ pohonu	L1	L2	L3
Orea 50 RTS 6/17	605 mm	590 mm	613 mm
Orea 50 RTS 10/17	655 mm	640 mm	663 mm
Orea 50 RTS 15/17	655 mm	640 mm	663 mm
Orea 50 RTS 20/17	655 mm	640 mm	663 mm
Orea 50 RTS 25/17	655 mm	640 mm	663 mm
Orea 50 RTS 30/17	675 mm	660 mm	683 mm
Orea 50 RTS 35/17	675 mm	660 mm	683 mm
Orea 50 RTS 40/17	745 mm	730 mm	753 mm
Orea 50 RTS 50/12	675 mm	660 mm	683 mm
Orea 60 RTS 55/17	734 mm	717 mm	740 mm
Orea 60 RTS 70/17	734 mm	717 mm	740 mm
Orea 60 RTS 85/17	734 mm	717 mm	740 mm
Orea 60 RTS 100/12	734 mm	717 mm	740 mm
Orea 60 RTS 120/12	734 mm	717 mm	740 mm

## 4. INSTALACE A ZAPOJENÍ

**Vlastnosti bezdrátového ovládání**

Dosah bezdrátového dálkového ovládání s radiovým přenosem povelů je jednak omezen zákonnými předpisy, jednak je závislý na situaci mezi ovladačem (vysílačem) a přijímačem.

Při návrhu systémů s bezdrátovým přenosem povelů je nutné zajistit dostatečný příjem signálu na všech místech, kde budou umístěny přijímače. To platí zejména v případech, kdy ovladač (vysílač) bude umístěn v jiné místnosti než pohon OREA RTS a signál tak bude muset procházet zdmi nebo stropy.

Ovladače (vysílače) nesmí být umístěny na kovovém podkladu nebo v blízkosti velkých kovových předmětů a ploch. Silné signály z jiných zdrojů ve stejném kmitočtovém pásmu (jiné ovládací systémy apod.) mohou nepříznivě ovlivnit funkci systému (snížení citlivosti, výpadky povelů apod., nikoliv však falešné povely).

Dosah ovladačů řady SOMFY RTS může dosáhnout až 300 m ve volném prostoru nebo až 20 m v budovách. Jedná se o typické hodnoty, závislé na místních podmínkách. Dodržujte pokyny z návodu k obsluze použitého ovladače.

**Dálkové ovladače SOMFY RTS**

Pohon OREA RTS může být ovládán všemi ovladači SOMFY z typové řady RTS: Telis 1 RTS, Telis 4 RTS, Telis Soliris RTS, Centralis RTS, Chronis RTS.

Pohony OREA RTS mohou dále přijímat a vykonávat povely vysílané bezdrátovými povětrnostními čidly:

Sunis WireFree RTS, Eolis 3D WireFree RTS, Soliris Sensor RTS, Eolis Sensor RTS.

Do paměti každého pohonu OREA RTS lze uložit až 12 ovladačů, z toho mohou být nejvýše 3 bezdrátová čidla.

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

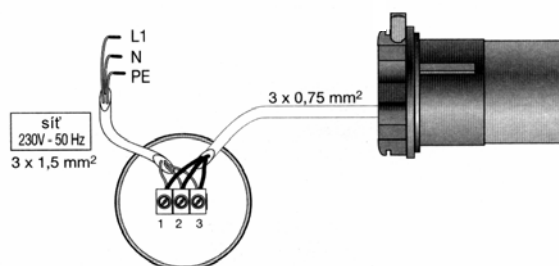


- Instalaci, odzkoušení a uvedení do provozu smí provádět pouze osoba odborně způsobilá. Instalace musí být provedena podle příslušných předpisů!
- Všechna přívodní vedení musí být po dobu montáže bez napětí a zabezpečena proti jeho nechtěnému zapnutí!

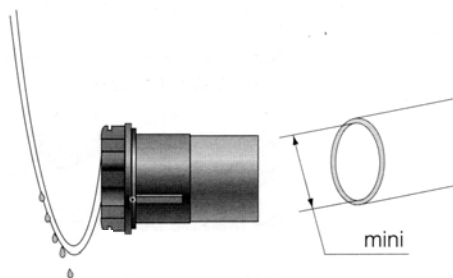
Pohony OREA RTS lze zapojovat paralelně.

### Elektrické zapojení

Dodržujte zapojení svorek:



Je nutné, aby do pohonu OREA RTS nemohla vniknout voda. Proto na přívodním kabelu udělejte smyčku pro odkapávání vody.



## 5. Dílenské programování

### 5.1 „Dílenské“ programování (provádí výrobce markýzy)

„Dílenské“ programování provádí výrobce po osazení pohonu do hřídele markýzy pomocí tzv. „dílenského“ vysílače, který obvykle zůstává trvale u výrobce a nepřechází k zákazníkovi - samozřejmě je ale možné po ukončení montáže naprogramovat „dílenský“ vysílač jako „uživatelský“.

V „dílenském“ naprogramování se nastavují koncové polohy a směr otáčení. Pokud by bylo nutné provést „dílenské“ naprogramování znovu, je nutné uvést pohon do původního stavu (v jakém byl po expedici z výroby), viz kapitola 7.2.



### UPOZORNĚNÍ:

- Po naprogramování prvního „uživatelského“ vysílače je „dílenský“ vysílač automaticky vymazán z paměti pohonu.
- Při programování se řiďte návodem použitého ovladače. Pokud se během „dílenského“ programování vyskytnou potíže, lze pohon OREA RTS uvést do původního stavu vypnutím a opětným zapnutím napájení.
- Řídící elektronika pohonů OREA RTS vyhodnocuje shodu rychlosti otáčení adaptéru (= snímače otáček) a unašeče (= výstupní hřídele pohonu). Pokud rychlosti otáčení nejsou shodné, pohon se vypne. Pohony OREA RTS proto nelze zkoušet „jen tak“ na stole!



# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

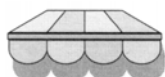
## Návod k montáži a nastavení

### 5.2 Naučení pohonu OREA RTS na „díleňský“ vysílač



Při programování „díleňského“ vysílače na pohon OREA RTS je nutné bezpodmínečně dbát na to, aby byl na napájení připojen pouze ten pohon, na který má být vysílač naprogramován a nedošlo ke stisku programovacího tlačítka na **žádném jiném** vysílači v dosahu!

**POZOR - pro díleňské programování nelze použít ovladače Inis RT ani Keytis 2/4 a další ovladače pro garážová vrata a brány!**

- 1 Připojte pohon OREA RTS, který má být programován, na síť 230 V.
- 2 Na vysílači, který má být naprogramován jako "díleňský", stiskněte současně tlačítka "NAHORU"  a "DOLŮ" 





Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

- ▶ Vysílač je naprogramován do paměti pohonu OREA RTS jako "díleňský". Případné další vysílače v dosahu budou již ignorovány.
- ▶ Stisknutím tlačítka "NAHORU"  nebo "DOLŮ"  se markýza pohybuje v režimu TOTMAN (tzn. **pohon je v činnosti pouze po dobu stisku tlačítka**).

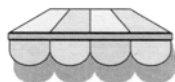
**POZNÁMKA:** Vysílače mají dobu vysílání omezenou na 10 sekund (šetření baterie). Pokud na přejezd pohonu potřebujete delší dobu, vysílač vypne a pohon se zastaví. V tomto případě tlačítko vysílače uvolněte a znovu stiskněte.

### 5.3 Přezkoušení směru otáčení pohonu

Pokud se markýza při stisku tlačítka "NAHORU"  pohybuje směrem dolů, eventuelně při stisku tlačítka "DOLŮ"  směrem nahoru, je nutné změnit směr otáčení pohonu.

### 5.4 Změna směru otáčení pohonu (pokud je třeba)

Na naučeném "díleňském" vysílači stiskněte tlačítko STOP na asi 2 sekundy.





Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

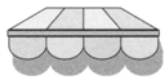
- ▶ Směr otáčení pohonu je změněn.



### 5.5 Nastavení koncových poloh

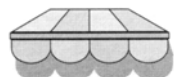
Koncovou polohou se rozumí poloha markýzy, ve které se automaticky zastaví. Horní koncová poloha je pevně určena dovřením víka kazety.

**POZOR - NASTAVUJE SE POUZE DOLNÍ KONCOVÁ POLOHA, HORNÍ POLOHA SE NA ZÁKLADĚ SCHOPNOSTI ROZPOZNAT KROUTICÍ MOMENT NASTAVÍ AUTOMATICKY!**

- 1 Najedte s markýzou do požadované spodní koncové polohy. Polohu přesně nastavte tlačítky "NAHORU"  resp. "DOLŮ" .



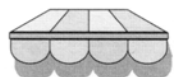
- 2 Stiskněte současně tlačítka "NAHORU"  a "STOP" 



Markýza se rozjede směrem nahoru.

Nyní můžete kdekoli stiskem tlačítka STOP markýzu zastavit.

- 3 Podržte stisknuté tlačítko STOP  na minimálně 2 sekundy.



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

- ▶ Koncové polohy jsou nastaveny a uloženy do paměti pohonu OREA RTS.

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

### POZNÁMKA:

Pokud dojde v průběhu programování k chybě, odpojte na cca 15 sekund pohon od napájecího napětí. Po opětovném zapojení začněte od začátku.

### 5.6 Ukončení „dílenského“ programování

Díleenské programování lze zakončit dvěma způsoby podle toho, zda použitý vysílač zůstane ve výrobě, nebo bude s markýzou/roletou dodán zákazníkovi:


- 1) Vysílač zůstane ve výrobě - odpojte pohon od napájecího napětí. Na místě určení se poté pokračuje s uživatelským vysílačem podle kapitoly 6.2.
- 2) Vysílač bude spolu s výrobkem dodán zákazníkovi - stiskněte na vysílači tlačítko **PROG**. Pohon potvrdí definitivní naučení vysílače (jako uživatelského) pohybem nahoru a dolů. Nyní odpojte pohon od napájecího napětí. Na místě určení se již další programování neprovádí.

## 4

## 6. UŽIVATELSKÉ PROGRAMOVÁNÍ

### 6.1 Připojení na napájecí napětí na místě určení

Pokud při montáži výrobku s osazeným pohonem (rolety, markýzy) na místě určení nejsou známy přesné informace o tom, v které fázi programování se pohon nachází, je velmi důležité sledovat chování pohonu po prvním připojení napájecího napětí:

- **pohon se po připojení napájecího napětí krátce pohne nahoru a dolů** - bylo provedeno kompletní „díleenské“ naprogramování, ale nebyl uložen uživatelský vysílač → přejděte ke kapitole 6.2 bod 
- **pohon po připojení napájecího napětí neudělá nic** → vyzkoušejte, zda reaguje na povelů NAHORU či DOLŮ od dodaného vysílače:
  - **pohon reaguje** → kapitolu 6.2 lze vynechat, pohon je kompletně naprogramovaný a dodaný s příslušným uživatelským vysílačem. Doporučujeme pouze přezkoušet koncové polohy a případně je upravit postupem podle kapitoly 6.3.
  - **pohon nereaguje** → zkuste reakci pohonu na současný stisk tlačítek vysílače NAHORU a DOLŮ:
    - **pohon se krátce pohne nahoru a dolů**: pohon je ve výrobním stavu a nenaprogramovaný, je nutné provést kompletní „díleenské“ naprogramování, odpojte pohon od napájení a pak postupujte podle kapitoly 5.
    - **pohon nereaguje**: v paměti je již uložen definitivní uživatelský ovladač, který však nemáte k dispozici. Je nutné pohon uvést do výrobního stavu - viz kapitola 7.2 - a poté provést kompletní „díleenské“ naprogramování podle kapitoly 5.

Při programování prvního „uživatelského“ vysílače na pohon OREA RTS je nutné dbát na to, aby byl pod proudem pouze ten pohon, do jehož paměti má být vysílač uložen - vyloučíte tím chybné programování.

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

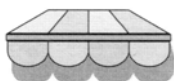
### 6.2 Uložení prvního "uživatelského" vysílače

Při programování prvního "uživatelského" vysílače na pohon OREA RTS je nutné dbát na to, aby byl pod proudem pouze ten pohon, do jehož paměti má být vysílač uložen - vyloučíte tím chybné programování.

**Zde popsaný postup předpokládá ukončení „dílenského“ programování podle kapitoly 5.6 bod (1). Pokud stav pohonu neznáte, viz bod 6.1 výše.**

**1**

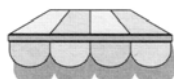
► Připojte požadovaný pohon OREA RTS k napájecímu napětí 230 V.



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

**2**

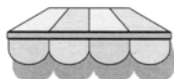
► Na vysílači, který má být na pohon OREA RTS naučen jako **první "uživatelský"** vysílač, stiskněte současně tlačítka "NAHORU" a "DOLŮ"



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

**3**

► Na vysílači nyní stiskněte programovací tlačítko **PROG** (viz návod k obsluze vysílače).



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

**4**

► Vysílač je uložen do paměti pohonu OREA RTS. Na povely jiných vysílačů nebude pohon reagovat.

► Při každém stisknutí tlačítek "NAHORU"  $\Delta$  resp. "DOLŮ"  $\nabla$  vyjede/sjede markýza do horní resp. spodní koncové polohy, naprogramované z výroby.

### 6.3 Nastavení koncových poloh

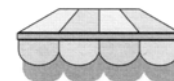
Nastavení koncových poloh "uživatelským" vysílačem se provádí pouze tehdy, pokud je třeba změnit či opravit výrobní nastavení **spodní** koncové polohy. **Horní koncová poloha je nastavena výrobcem a lze ji nastavovat pouze v průběhu "výrobního" programování – viz kapitola 5.**

**1**

Pomocí tlačítka "DOLŮ"  $\nabla$  najedte s markýzou do **původní** dolní koncové polohy, která má být změněna. Počkejte, až pohon sám zastaví.

**2**

Stiskněte současně tlačítka "NAHORU"  $\Delta$  a "DOLŮ"  $\nabla$  na minimálně 5 sekund.



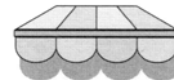
Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

**3**

Pomocí tlačítek "NAHORU"  $\Delta$  a "DOLŮ"  $\nabla$  nastavte požadovanou **novou** spodní koncovou polohu.

**4**

Stiskněte tlačítko "STOP"  $\square$  na minimálně 2 sekundy.



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

► Nová spodní koncová poloha je uložena do paměti pohonu.

► Pokud je - například kvůli překážce - původní dolní poloha nedosažitelná, musí se pohon uvést do výrobního stavu (kapitola 5) a pak provést nové dílenské naprogramování (kapitola 7.2).



# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

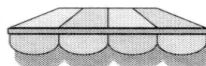
### 6.4 Volitelná mezipoloha

Pohon OREA RTS Vám umožňuje uložit do paměti jednu mezipolohu, která se může nacházet libovolně mezi koncovými polohami, a kterou lze vyvolat z libovolné polohy markýzy.

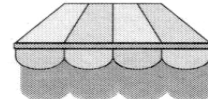
Horní koncová poloha







Mezipoloha - MP



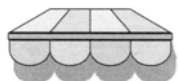
Dolní koncová poloha



#### 6.4.1 Uložení mezipolohy

**1** Pomocí tlačítek "NAHORU"  a "DOLŮ"  a STOP  najedte s markýzou do požadované mezipolohy. Markýzu pak v této poloze, která bude následně najížděna jako mezipoloha, zastavte tlačítkem STOP  .

**2** Stiskněte tlačítko "STOP"  na minimálně 2 sekundy.




Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

► Mezipoloha je uložena do paměti pohonu OREA RTS.

#### 6.4.2 Vyvolání mezipolohy

Mezipoloha může být vyvolána buď **manuálně** nebo **automaticky**.

**1** **Manuální vyvolání mezipolohy:**  
Markýza se nesmí pohybovat. Stisknout krátce tlačítko STOP/IP  .  
► Markýza najede do mezipolohy.

**2** **Automatické vyvolání mezipolohy:**  
Markýza najede automaticky do mezipolohy vždy, když sluneční automatika Soliris Sensor RTS vydá povel DOLŮ k vysunutí markýzy.

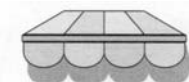
**UPOZORNĚNÍ:** To je rozdíl od stavu, kdy mezipoloha naučena není a markýza najíždí na povel od sluneční automatiky až do dolní koncové polohy!

#### 6.4.3 Vymazání mezipolohy

Mezipoloha může být kdykoli z paměti **vymazána**.

**1** Pomocí tlačítka STOP/IP  yvolejte mezipolohu.

**2** Stiskněte tlačítko STOP/IP  na asi 5 sekund.



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

► Mezipoloha je z paměti pohonu vymazána.



# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

### 6.5 Programování napínacího impulsu

Pohony Orea RTS jsou vybaveny možností naprogramovat napínací impuls, který slouží k vypnutí látky vysunuté markýzy. Pokud je napínací impuls naprogramován, po vyjetí markýzy do dolní koncové polohy (tj. do plného vyložení) pohon reverzuje a markýzu přitáhne zpět. Délku zpětného chodu lze naprogramovat. Pokud je tato funkce nežádoucí, lze ji vypnout.

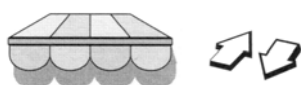
**POZOR - uvedení pohonu do výrobního stavu podle postupu v kapitole 7.2 uložený napínací impuls z paměti pohonu NEVYMAŽE!  
Napínací impuls lze vymazat pouze postupem, popsáním níže.**

#### Naučení napínacího impulsu

1

Nechte markýzu plně vysunout, až zastaví v koncové poloze.

2

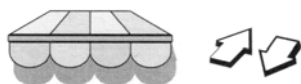


Stiskněte na dálkovém ovladači současně tlačítka NAHORU  $\Delta$  a STOP  $\square$  a podržte je stisknutá asi 5s, dokud pohon krátkým pohybem nepotvrdí připravenost programování napínacího impulsu.

3

Pomocí tlačítka NAHORU  $\Delta$  a DOLŮ  $\nabla$  nastavte požadovanou délku napínacího impulsu, tj. o kolik se má markýza vrátit zpět. Ovládání je ve stylu „Totmann“. Pokud markýza přestane reagovat na stisk tlačítka NAHORU  $\Delta$ , dosáhli jste maximální možnou délku napínacího impulsu.

4



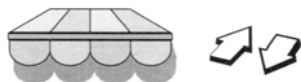
Uložte napínací impuls - stiskněte na 2s tlačítko STOP  $\square$ . Motor uložení potvrdí krátkým pohybem.

#### Vymazání napínacího impulsu

1

Nechte markýzu plně vysunout včetně provedení napínacího impulsu.

2



Stiskněte na dálkovém ovladači současně tlačítka NAHORU  $\Delta$  a STOP  $\square$  a podržte je stisknutá asi 5s, dokud pohon krátkým pohybem nepotvrdí připravenost programování napínacího impulsu.

3

Pomocí tlačítka DOLŮ  $\nabla$  nastavte požadovanou koncovou polohu markýzy. Ovládání je ve stylu „Totmann“.

4



Uložte koncovou polohu - stiskněte na 2s tlačítko STOP  $\square$ . Motor uložení potvrdí krátkým pohybem.

### 6.6 Přiučení dalších vysílačů

(nebo vymazání již  
naučených vysílačů)

Do paměti pohonu OREA RTS je možné uložit maximálně 12 vysílačů (z toho mohou být nejvýše 3 bezdrátová čidla Eolis / Soliris Sensor RTS).

Uložení nového vysílače do paměti se provádí prostřednictvím některého z vysílačů, které již v paměti uloženy jsou.

Postup vymazání dříve naučeného vysílače z paměti pohonu je stejný jako učení - jen s opačným výsledkem. Provádí se také vysílačem, který je již v paměti pohonu uložen, ale takovým, který má v paměti zůstat uložen i nadále.

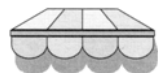
Pokud již není žádný dříve naučený vysílač k dispozici (ztráta, zničení), řiďte se prosím pokyny v kapitole 7 – Co dělat když ...

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

### 6.6 Příklad dalšího vysílače - pokračování

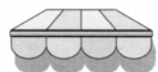
- 1** Stiskněte na asi 2 sekundy programovací tlačítko **PROG** na některém vysílači, který je již uložen v paměti pohonu OREA RTS.



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

► Pohon OREA RTS je nyní v programovacím módu.

- 2** Nyní krátce stiskněte programovací tlačítko **PROG** na vysílači, který má být přiučen nebo vymazán.



Markýza se krátce pohne nahoru a dolů.

► Vysílač je přiučen (nebo vymazán)

### 6.7 Spolupráce s bezdrátovými automatikami Sunis Wirefree RTS Eolis 3D WireFree RTS Soliris Sensor RTS Eolis Sensor RTS

#### UPOZORNĚNÍ:

Bezdrátová čidla Sunis WireFree RTS, Eolis 3D WireFree RTS i Eolis / Soliris Sensor RTS vysílají každých cca 15 minut hlášení o stavu slunce a větru. Pokud pohon souvisle po dobu 60 minut (tj. 4x za sebou) toto hlášení neobdrží, rozjede se do horní koncové polohy. To platí i v případě, že bezdrátových čidel je v paměti uloženo více a signál nepřijde pouze od jednoho z nich. Opatření chrání clony při ztrátě signálu čidla.

#### Sluneční automatika (čidla Sunis WireFree RTS, Soliris Sensor RTS)

Pokud intenzita slunečního svitu souvisle po dobu 2 minut překročí nastavenou hodnotu, najede markýza do mezipolohy, resp. dolní koncové polohy (pokud není mezipoloha naučena).

Pokud intenzita slunečního svitu klesne souvisle na dobu 15-30 minut pod nastavenou hodnotu (závisí na předchozí době slunečního svitu), markýza najede do horní koncové polohy.

#### UPOZORNĚNÍ - PRIORITA SLUNEČNÍ AUTOMATIKY:

Pokud je sluneční automatika zapnuta, povely od bezdrátového slunečního čidla mají **vždy přednost** před ostatními povely! Po zadání ručního povelu nebo povelu od spínacích hodin nejpozději do 15 minut markýza najede do polohy, odpovídající aktuální situaci. Pokud je toto chování nežádoucí, je nutné sluneční automatiku nejprve vypnout!

#### Vypnutí sluneční automatiky

Sluneční automatiku je možné vypnout tlačítkem na speciálním ovladači **TELIS Soliris RTS** - viz návod k tomuto ovladači. Pohon vypnutí resp. zapnutí sluneční automatiky potvrdí krátkým pohybem nahoru a dolů.

**POZOR** - automatika se vypíná vždy v přijímači, čidlo vysílá signály neustále!

#### Větrná automatika (čidla Eolis 3D WireFree, Eolis / Soliris Sensor RTS)

Pokud rychlost větru přesáhne nastavenou hodnotu, je vydán povel NAHORU pro najetí markýzy do horní koncové polohy. Dokud vítr trvá, je znemožněno zadávání ručních povelů a také je blokována funkce sluneční automatiky (pro čidla Sunis WireFree RTS a Soliris Sensor RTS).

Po utišení větru je po asi 30 sekundách uvolněno zadávání ručních povelů a po asi 12 minutách také funkce sluneční automatiky (u Soliris Sensor RTS).

#### UPOZORNĚNÍ:

Větrná automatika má ochrannou funkci a **nelze ji vypnout!**

**Povely od větrné automatiky mají absolutní přednost před všemi ostatními povely.**

# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

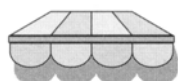
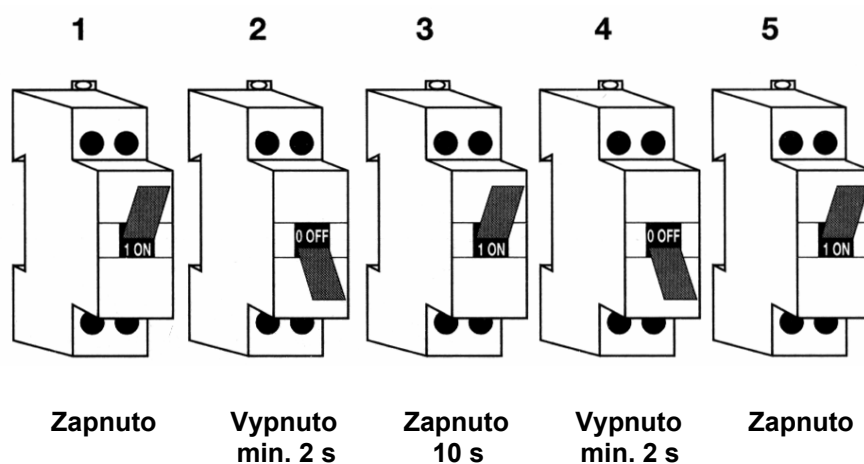
## Návod k montáži a nastavení

### 7. Co dělat, když...

**7.1 není k dispozici již žádný naučený vysílač** Pokud není k dispozici žádný naučený vysílač (ztráta či zničení jediného naprogramovaného vysílače ap.), je samozřejmě možné i tak naučit nový vysílač. Pohon OREA RTS je v tomto případě možné uvést do programovacího módu definovaným vypínáním a zapínáním přívodu napětí:

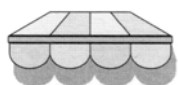
**UPOZORNĚNÍ:** Dále popsané manipulace s odpojováním napájecího napětí ovlivní každý pohon, který je na napájení připojen. Pokud se má provést změna pouze na jednom pohonu, viz dále.

**1** Provést manipulaci s napájecím napětím pohonu podle následujícího postupu:



► Markýza se dá do pohybu na asi 5 sekund.

**2** Stiskněte krátce programovací tlačítko **PROG** na vysílači, který má být uložen do paměti pohonu OREA RTS.



Markýza/roleta se krátce pohne nahoru a dolů.

- Nový vysílač je uložen do paměti pohonu OREA RTS.
- **Všechny dříve uložené vysílače jsou z paměti pohonu vymazány.** Výjimkou jsou bezdrátová čidla Soliris Sensor RTS nebo Eolis Sensor RTS. Ta zůstanou v paměti i nadále.
- Tento postup **neovlivní** ostatní naprogramování - koncové polohy apod. - to zůstane beze změny uloženo v paměti pohonu OREA RTS.

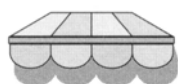
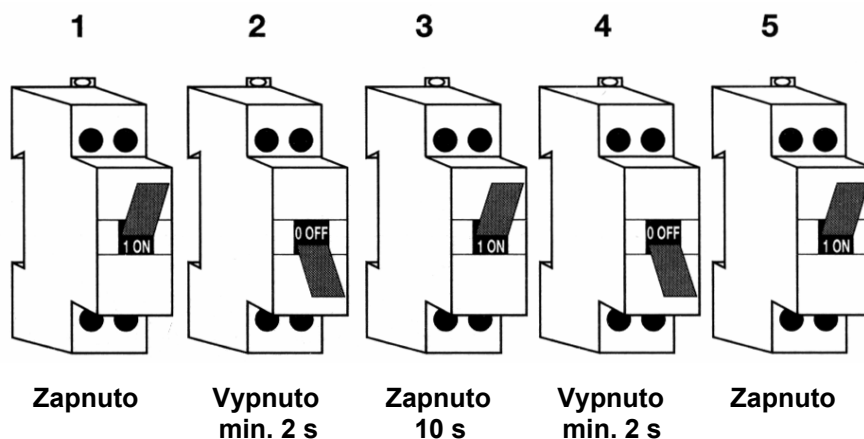
# Trubkové pohony s přijímačem DO OREA 50 RTS / 60 RTS

## Návod k montáži a nastavení

### 7.2 je třeba vrátit pohon do výrobního stavu

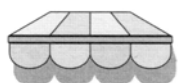
Definovaným přerušováním přívodu proudu je možné uvést pohon OREA RTS do stavu, v jakém byl po expedici z výrobního závodu.

**1** Provést manipulaci s napájecím napětím podle následujícího postupu:



Markýza/roleta se dá do pohybu na asi 5 sekund.

**2** Stiskněte programovací tlačítko **PROG** na vysílači na dobu **minimálně 7 sekund**.



Markýza se **2x** krátce pohne nahoru a dolů.

**DŮLEŽITÉ – držte programovací tlačítko PROG stále stlačené po celou dobu cca 7s, po prvním pohybu markýzy jej neuvolňujte!**

- ▶ Pohon OREA RTS se nachází v „továrním“ stavu (jako při expedici). Celé "výrobní" naprogramování včetně směru otáčení a koncových poloh (kapitola 3) musí být provedeno znovu!
- ▶ **POZOR - pokud byl naprogramován napínací impuls, NENÍ tímto postupem vymazán! Vymazat jej lze jen postupem podle kapitoly 6.5!**

### 7.3 je na jednom jističi připojeno více pohonů

Pokud je na jedné napájecí větvi (jednom jističi) připojeno více pohonů a uveden do programovacího módu (kap. 7.1) resp. výrobního stavu (kap. 7.2) má být pouze jeden z nich, lze v případě, že každý má svůj vysílač, postupovat takto:

- 1) provedte manipulaci s napájecím napětím podle bodu **1** kapitoly 7.1 nebo 7.2
- 2) stiskněte postupně na všech ovladačích pohonů, které nemají být uvedeny do programovacího módu / výrobního stavu, krátce tlačítko STOP. Příslušný pohon vždy opustí programovací mód a potvrdí to krátkým pohybem nahoru a dolů. V programovacím módu tak nakonec zůstane jen požadovaný pohon. Pozor na časový limit 2 minut, po němž pohon opustí programovací mód automaticky!
- 3) Poté provedte krok **2** kapitoly 7.1 resp. 7.2.